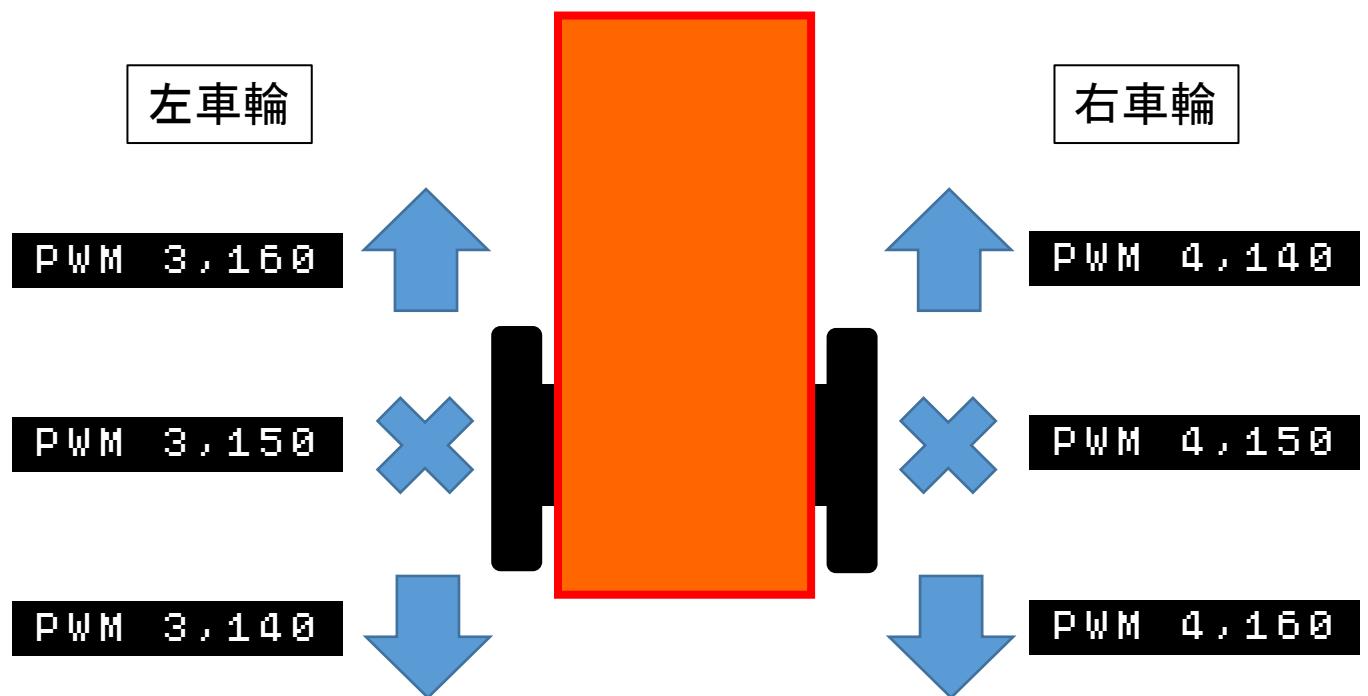


SanadaDakeCarの動かし方



※サーボモーターのくせによって、数値が変わります

プログラム サンプル

```
10 PWM 3,160:PWM 4,140
20 WAIT 120
30 PWM 3,160:PWM 4,160
40 WAIT 60
50 PWM 3,160:PWM 4,140
60 WAIT 120
70 OUT 3,0:OUT 4,0
SAVE 0
```

前進

2秒待つ

右へ回る

1秒待つ

前進

2秒待つ

止まる

ファイル0に保存

★IchigoDakeを車にさして、
IchigoDakeのボタンを押しながらスイッチをON(BAT)にすると、車が走ります